



Frequenzumrichter, 3-/3-phasig 400 V, 180 A, 90 kW, Vektorsteuerung, EMV-Filter , Bremstransistor

Typ DA1-34180FB-B55C
Art.-Nr. 169403
Katalog Nr. DA1-34180FB-B55C

Lieferprogramm

| | | | |
|-----------------------------------|----------|----|---|
| Sortiment | | | Frequenzumrichter |
| Typkennr | | | DA1 |
| Bemessungsbetriebsspannung | U_e | | 400 V AC, 3-phasig 480 V AC, 3-phasig |
| Ausgangsspannung bei U_e | U_2 | | 400 V AC, 3-phasig 480 V AC, 3-phasig |
| Netzspannung (50/60Hz) | U_{LN} | V | 380 (-10%) - 480 (+10%) |
| Bemessungsbetriebsstrom | | | |
| bei 150 % Überlast | I_e | A | 180 |
| Hinweis | | | Bemessungsbetriebsstrom bei einer Schaltfrequenz von 4 kHz und einer Umgebungstemperatur von +40 °C |
| Hinweis | | | Überlastzyklus für 60 s alle 600 s |
| Zugeordnete Motorleistung | | | |
| Hinweis | | | für normale vierpolige, innen- und außenbelüftete Drehstrom-Asynchronmotoren mit 1500 min ⁻¹ bei 50 Hz bzw. 1800 min ⁻¹ bei 60 Hz |
| Hinweis | | | Überlastzyklus für 60 s alle 600 s |
| Hinweis | | | bei 400 V, 50 Hz |
| 150 % Überlast | P | kW | 90 |
| 150 % Überlast | I_M | A | 161 |
| Hinweis | | | bei 440 - 480 V, 60 Hz |
| 150 % Überlast | P | HP | 150 |
| 150 % Überlast | I_M | A | 180 |
| Schutzart | | | IP55/NEMA 12 |
| Schnittstelle/Feldbus (eingebaut) | | | OP-Bus (RS485)/Modbus RTU, CANopen® |
| Feldbusanschaltung (optional) | | | Ethernet IP DeviceNet PROFIBUS PROFINET Modbus-TCP EtherCAT BACnet/IP |
| Ausstattung | | | Funkentstörfilter Brems-Chopper zusätzlicher Platinenschutz OLED-Anzeige Zwischenkreisdrossel |
| Baugröße | | | FS6 |
| Anbindung an SmartWire-DT | | | mit SmartWire-DT Modul DX-NET-SWD2 |

Technische Daten

Allgemeines

| | | | |
|--------------------------|----------|----|--|
| Normen und Bestimmungen | | | Allgemeine Anforderungen: IEC/EN 61800-2 EMV-Anforderungen: IEC/EN 61800-3 Anforderungen an die Sicherheit: IEC/EN 61800-5-1 |
| Zertifizierungen | | | CE, UL, cUL, c-Tick, Ukr Sepro, EAC |
| Fertigungsqualität | | | RoHS, ISO 9001 |
| Klimafestigkeit | ρ_w | % | < 95 %, mittlere relative Feuchte (RH), nicht kondensierend, nicht korrosiv |
| Umgebungstemperatur | | | |
| Betrieb (150 % Überlast) | θ | °C | -10 - +40 |

| | | | |
|-----------------------------|---|----|---|
| Lagerung | θ | °C | -40 - +60 |
| Funktörgrad | | | |
| Funktörklasse (EMV) | | | C1, C2, C3; abhängig von der Motorleitungslänge, der Anschlussleistung und der Umgebung. Gegebenenfalls sind externe Funkentstörfilter (Option) erforderlich. |
| Umgebung (EMV) | | | 1. und 2. Umgebung |
| maximale Motorleitungslänge | l | m | C1 ≤ 1 m C2 ≤ 5 m C3 ≤ 25 m |
| Einbaulage | | | senkrecht |
| Aufstellungshöhe | | m | 0 - 1000 m über NN über 1000 m mit 1 % Derating pro 100 m max. 4000 m |
| Schutzart | | | IP55/NEMA 12 |
| Berührungsschutz | | | BGV A3 (VBG4, finger- und handrücksicher) |

Hauptstromkreis

| | | | |
|--|------------|-----|---|
| Einspeisung | | | |
| Bemessungsbetriebsspannung | U_e | | 400 V AC, 3-phasig 480 V AC, 3-phasig |
| Netzspannung (50/60Hz) | U_{LN} | V | 380 (-10%) - 480 (+10%) |
| Eingangsstrom (150 % Überlast) | I_{LN} | A | 183.7 |
| Netzform | | | Wechselstromnetze mit geerdetem Mittelpunkt |
| Netzfrequenz | f_{LN} | Hz | 50/60 |
| Frequenzbereich | f_{LN} | Hz | 48 - 62 |
| Netzeinschalhäufigkeit | | | maximal einmal alle 30 Sekunden |
| Leistungsteil | | | |
| Funktion | | | Frequenzrichter mit Gleichspannungszwischenkreis, Zwischenkreisdrossel und IGBT-Wechselrichter |
| Überlaststrom (150 % Überlast) | I_L | A | 270 |
| max. Anlaufstrom (High Overload) | I_H | % | 200 |
| Hinweis zum max. Anlaufstrom | | | für 4 Sekunden alle 40 Sekunden |
| Ausgangsspannung bei U_e | U_2 | | 400 V AC, 3-phasig 480 V AC, 3-phasig |
| Ausgangsfrequenz | f_2 | Hz | 0 - 50/60 (max. 250) |
| Taktfrequenz | f_{PWM} | kHz | 4 einstellbar 4 - 8 (hörbar) |
| Betriebsmodus | | | U/f-Steuerung Drehzahlsteuerung mit Schlupfkompensation sensorlose Vektorregelung (SLV) optional: Vektorregelung mit Rückführung (CLV) |
| Frequenzauflösung (Sollwert) | Δf | Hz | 0.1 |
| Bemessungsbetriebsstrom | | | |
| bei 150 % Überlast | I_e | A | 180 |
| Hinweis | | | Bemessungsbetriebsstrom bei einer Schaltfrequenz von 4 kHz und einer Umgebungstemperatur von +40 °C |
| Verlustleistung | | | |
| Verlustleistung bei Bemessungsbetriebsstrom | P_V | W | 1800 |
| Wirkungsgrad | η | % | 98 |
| maximaler Ableitstrom zur Erde (PE) ohne Motor | I_{PE} | mA | 2.68 |
| Ausstattung | | | Funktentstörfilter Brems-Chopper zusätzlicher Platinenschutz OLED-Anzeige Zwischenkreisdrossel |
| Sicherheitsfunktion | | | STO (Safe Torque Off, SIL1, PLc Cat 1) |
| Baugröße | | | FS6 |
| Motorabgang | | | |
| Hinweis | | | für normale vierpolige, innen- und außenbelüftete Drehstrom-Asynchronmotoren mit 1500 min^{-1} bei 50 Hz bzw. 1800 min^{-1} bei 60 Hz |
| Hinweis | | | Überlastzyklus für 60 s alle 600 s |
| Hinweis | | | bei 400 V, 50 Hz |
| 150 % Überlast | P | kW | 90 |
| Hinweis | | | bei 440 - 480 V, 60 Hz |

| | | | |
|--|-----------|----------|--|
| 150 % Überlast | P | HP | 150 |
| maximal zulässige Leitungslänge | l | m | geschirmt: 100 geschirmt, mit Motordrossel: 200 ungeschirmt: 150 ungeschirmt, mit Motordrossel: 300 |
| Scheinleistung | | | |
| Scheinleistung bei Nennbetrieb 400 V | S | kVA | 124.71 |
| Scheinleistung bei Nennbetrieb 480 V | S | kVA | 149.65 |
| Bremsfunktion | | | |
| Bremsmoment Standard | | | max. 30 % M_N |
| Bremsmoment Gleichstrombremsung | | | einstellbar bis 100 % |
| Bremsmoment mit externem Bremswiderstand | | | max. 100 % des Bemessungsbetriebsstromes I_g mit externem Bremswiderstand |
| minimaler externer Bremswiderstand | R_{min} | Ω | 6 |
| Einschaltswelle für den Bremstransistor | U_{DC} | V | 780 V DC |

Steuerteil

| | | | |
|-----------------------------------|-------|---|---|
| externe Steuerspannung | U_C | V | 24 V DC (max. 100 mA) |
| Sollwertspannung | U_s | V | 10 V DC (max. 10 mA) |
| Analogeingänge | | | 2, parametrierbar, 0 - 10 V DC, 0/4 - 20 mA |
| Analogausgänge | | | 2, parametrierbar, 0 - 10 V, 0/4 - 20 mA |
| Digitaleingänge | | | 3, parametrierbar, max. 30 V DC, max. 5 bei nicht parametrierten Analogeingängen |
| Digitalausgänge | | | 2, parametrierbar, 24 V DC |
| Relaisausgänge | | | 2, parametrierbar, 1 Schließer und 1 Wechsler, 6 A (250 V, AC-1) / 5 A (30 V, DC-1) |
| Schnittstelle/Feldbus (eingebaut) | | | OP-Bus (RS485)/Modbus RTU, CANopen® |

Zugeordnete Schalt- und Schutzorgane

| | | | |
|--|--|---|---------------|
| Netzanschluss | | | |
| IEC (Typ B, gG), 150 % | | | NZMC2-S200 |
| UL (Class CC or J) | | A | 200 |
| 150 % Überlast (CT/ I_H , bei 50 °C) | | | DX-LN3-200 |
| Motorabgang | | | |
| 150 % Überlast (CT/ I_H , bei 50 °C) | | | DX-LM3-180 |
| 150 % Überlast (CT/ I_H , bei 50 °C) | | | DX-SIN3-180 |
| 10 % Einschaltdauer (ED) | | | DX-BR006-18K1 |
| 20 % Einschaltdauer (ED) | | | DX-BR006-33K3 |

Daten für Bauartnachweis nach IEC/EN 61439

| | | | |
|--|-----------|----|---|
| Technische Daten für Bauartnachweis | | | |
| Bemessungsstrom zur Verlustleistungsangabe | I_n | A | 180 |
| Verlustleistung pro Pol, stromabhängig | P_{vid} | W | 0 |
| Verlustleistung des Betriebsmittels, stromabhängig | P_{vid} | W | 1800 |
| Verlustleistung statisch, stromunabhängig | P_{vs} | W | 0 |
| Verlustleistungsabgabevermögen | P_{ve} | W | 0 |
| Betriebsumgebungstemperatur min. | | °C | -10 |
| Betriebsumgebungstemperatur max. | | °C | 40 |
| Bauartnachweis IEC/EN 61439 | | | |
| 10.2 Festigkeit von Werkstoffen und Teilen | | | |
| 10.2.2 Korrosionsbeständigkeit | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.2.3.1 Wärmebeständigkeit von Umhüllung | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.2.3.2 Widerstandsfähigkeit Isolierstoffe gewöhnliche Wärme | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.2.3.3 Widerstandsfähigkeit Isolierstoffe außergewöhnliche Wärme | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.2.4 Beständigkeit gegen UV-Strahlung | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.2.5 Anheben | | | Nicht zutreffend, da die gesamte Schaltanlage bewertet werden muss. |
| 10.2.6 Schlagprüfung | | | Nicht zutreffend, da die gesamte Schaltanlage bewertet werden muss. |
| 10.2.7 Aufschriften | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.3 Schutzart von Umhüllungen | | | Nicht zutreffend, da die gesamte Schaltanlage bewertet werden muss. |
| 10.4 Luft- und Kriechstrecken | | | Anforderungen der Produktnorm sind erfüllt. |
| 10.5 Schutz gegen elektrischen Schlag | | | Nicht zutreffend, da die gesamte Schaltanlage bewertet werden muss. |

| | | |
|--|--|--|
| 10.6 Einbau von Betriebsmitteln | | Nicht zutreffend, da die gesamte Schaltanlage bewertet werden muss. |
| 10.7 Innere Stromkreise und Verbindungen | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. |
| 10.8 Anschlüsse für von außen eingeführte Leiter | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. |
| 10.9 Isolationseigenschaften | | |
| 10.9.2 Betriebsfrequente Spannungsfestigkeit | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. |
| 10.9.3 Stoßspannungsfestigkeit | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. |
| 10.9.4 Prüfung von Umhüllungen aus Isolierstoff | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. |
| 10.10 Erwärmung | | Erwärmungsberechnung liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. Eaton liefert die Daten zur Verlustleistung der Geräte. |
| 10.11 Kurzschlussfestigkeit | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. Die Vorgaben der Schaltgeräte sind einzuhalten. |
| 10.12 Elektromagnetische Verträglichkeit | | Liegt in der Verantwortung des Schaltanlagenbauers. Die Vorgaben der Schaltgeräte sind einzuhalten. |
| 10.13 Mechanische Funktion | | Für das Gerät sind die Anforderungen erfüllt, sofern Angaben der Montageanweisung (IL) beachtet werden. |

Technische Daten nach ETIM 6.0

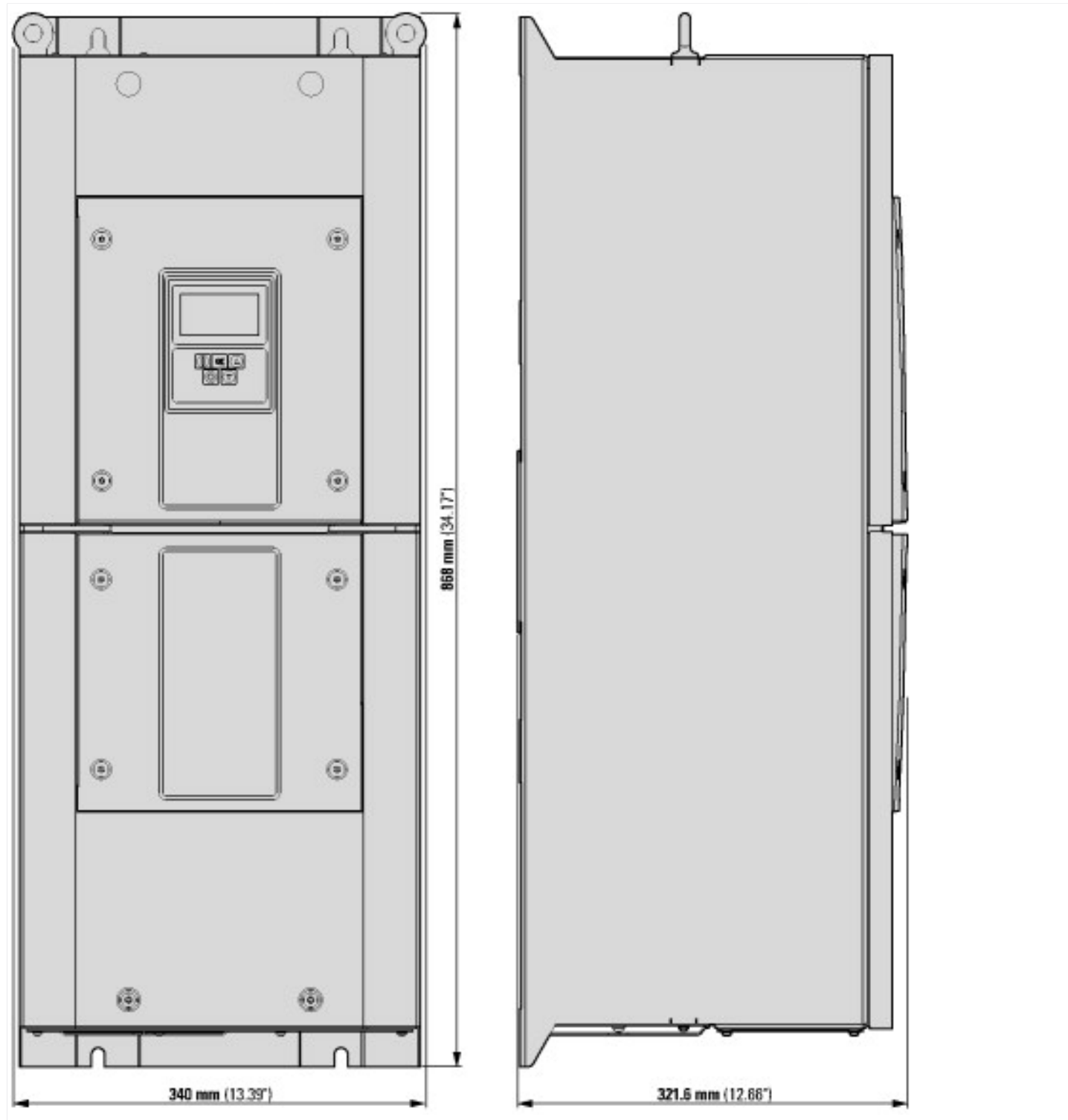
| | | | |
|---|----|--|-----------|
| Niederspannungsschaltgeräte (EG000017) / Frequenzumrichter =< 1 kV (EC001857) | | | |
| Elektro-, Automatisierungs- und Prozessleittechnik / Elektrischer Antrieb / Frequenzumrichter / Frequenzumrichter =< 1 kV (ecl@ss8.1-27-02-31-01 [AKE177011]) | | | |
| Netzspannung | V | | 380 - 480 |
| Netzfrequenz | | | 50/60 Hz |
| Eingangsphasenzahl | | | 3 |
| Ausgangsphasenzahl | | | 3 |
| Max. Ausgangsfrequenz | Hz | | 500 |
| Max. Ausgangsspannung | V | | 400 |
| Nennausgangsstrom I2N | A | | 180 |
| Max. abgegebene Leistung bei quadrat. Belastung bei Bemessungsausgangsspannung | kW | | 90 |
| Max. abgegebene Leistung bei linearer Belastung bei Bemessungsausgangsspannung | kW | | 90 |
| Mit Bedienelement | | | ja |
| Einsatz im Industriebereich zulässig | | | ja |
| Einsatz im Wohn- und Gewerbebereich zulässig | | | ja |
| Unterstützt Protokoll für TCP/IP | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für PROFIBUS | | | ja |
| Unterstützt Protokoll für CAN | | | ja |
| Unterstützt Protokoll für INTERBUS | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für ASI | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für KNX | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für MODBUS | | | ja |
| Unterstützt Protokoll für Data-Highway | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für DeviceNet | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für SUCONET | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für LON | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für PROFINET IO | | | ja |
| Unterstützt Protokoll für PROFINET CBA | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für SERCOS | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für Foundation Fieldbus | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für EtherNet/IP | | | ja |
| Unterstützt Protokoll für AS-Interface Safety at Work | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für DeviceNet Safety | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für INTERBUS-Safety | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für PROFIsafe | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für SafetyBUS p | | | nein |
| Unterstützt Protokoll für sonstige Bussysteme | | | nein |
| Anzahl der HW-Schnittstellen Industrial Ethernet | | | 0 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen PROFINET | | | 0 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen seriell RS-232 | | | 0 |

| | | | |
|---|--|----|-------------|
| Anzahl der HW-Schnittstellen seriell RS-422 | | | 0 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen seriell RS-485 | | | 1 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen seriell TTY | | | 0 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen USB | | | 1 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen parallel | | | 0 |
| Anzahl der HW-Schnittstellen sonstige | | | 0 |
| Mit optischer Schnittstelle | | | nein |
| Mit PC-Anschluss | | | ja |
| Bremschopper integriert | | | ja |
| 4-Quadrantenbetrieb möglich | | | nein |
| Art des Umrichters | | | U-Umrichter |
| Schutzart (IP) | | | IP55 |
| Höhe | | mm | 865 |
| Breite | | mm | 330 |
| Tiefe | | mm | 330 |
| Relative symmetrische Netzfrequenztoleranz | | % | 5 |
| Relative symmetrische Netzspannungstoleranz | | % | 10 |

Approbationen

| | | | |
|--------------------------------------|--|--|---|
| Produktname | | | UL 508C; CSA-C22.2 No. 14; IEC/EN61800-3; IEC/EN61800-5; CE marking |
| UL Datei Nr. | | | E172143 |
| UL Category Control Nr. | | | NMMS, NMMS7 |
| CSA Datei Nr. | | | UL report applies to both US and Canada |
| Nordamerika Zertifizierung | | | UL listed, certified by UL for use in Canada |
| Specially designed for North America | | | No |
| Geeignet für | | | Branch circuits |
| Max. Voltage Rating | | | 3~ 480 V AC IEC: TN-S UL/CSA: "Y" (Solidly Grounded Wey) |
| Degree of Protection | | | IEC: IP55 |

Abmessungen



Weitere Produktinformationen (Verlinkungen)

IL04020011Z Frequenzumrichter DA1 (FS4 - 7)

IL04020011Z Frequenzumrichter DA1 (FS4 - 7) ftp://ftp.moeller.net/DOCUMENTATION/AWA_INSTRUCTIONS/IL04020011Z2013_10.pdf

MN04020005Z Frequenzumrichter DA1, Handbuch

MN04020005Z Frequenzumrichter DA1,
Handbuch - Deutsch ftp://ftp.moeller.net/DOCUMENTATION/AWB_MANUALS/MN04020005Z_DE.pdf

MN04020005Z DA1 variable frequency drive,
manual - English ftp://ftp.moeller.net/DOCUMENTATION/AWB_MANUALS/MN04020005Z_EN.pdf

CA04020001Z-DE Sortimentskatalog:
Antriebstechnik effizient gestalten, Motoren
starten und steuern http://www.eaton.eu/DE/ecm/groups/public/@pub/@europe/@electrical/documents/content/pct_1095238_de.pdf